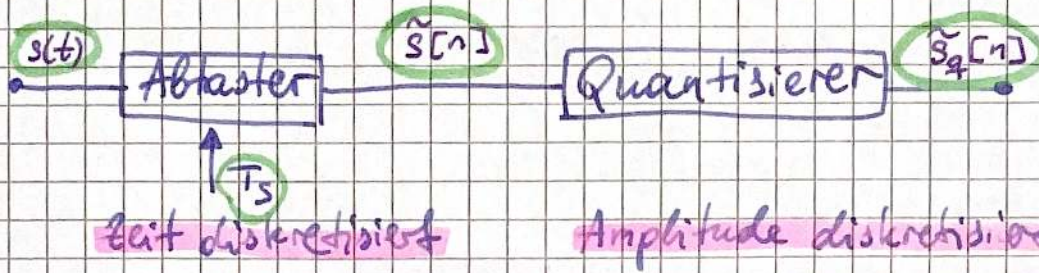


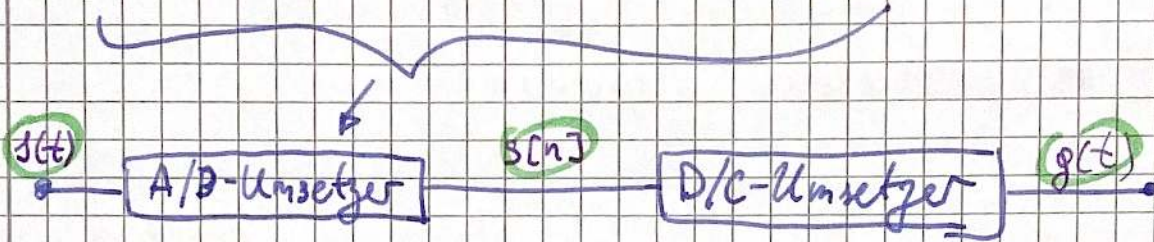
# Abtastung u. Aliasing

S.4



$$\tilde{s}[n] = s(n \cdot T_s) = s\left(\frac{n}{r}\right)$$

$T_s$ : Abtastintervall  
 $r$ : Abtastrate



kontinuierlich  
zeitdiskret  
kontinuierlich

$$s(t) = A \cdot \cos(\omega t + \varphi)$$
$$s[n] = A \cdot \cos(\omega n T_s + \varphi) = A \cdot \cos(\hat{\omega} n + \varphi)$$
$$g(t) = A \cdot \cos(\omega_{neu} t + \varphi)$$

normierte Kreisfrequenz

$$\hat{\omega} = \omega \cdot T_s = \frac{\omega}{r} = 2\pi \frac{T_s}{T}$$

▷ wir betrachten die tiefste  $-\pi < \hat{\omega}_0 < \pi$

$\hat{\omega}_0$  = Hauptaliasfrequenz (Basisband)

▷ andere:  $\hat{\omega} = \hat{\omega}_0 + 2\pi k$   $\hat{\omega} = 2\pi k - \hat{\omega}_0$   $k \in \mathbb{Z}$

Abtasttheorem nach Shannon

Fehlerfreie Rekonstruktion möglich, wenn

$$r > 2 \cdot f_{max} \rightarrow \text{sonst Aliasing}$$

# Abtastung und Rekonstruktion

① Abtasttheorem erfüllt?

$$T > 2f_{\max} \quad (= \frac{\omega_{\max}}{2\pi})$$

② Normierte (abgetastete) Kreisfreq. bestimmen

$$\hat{\omega} = \omega \cdot T_s = \frac{\omega}{T_s}$$

③ Hauptaliasfreq. bestimmen

$$\bullet \quad -\pi < \hat{\omega} < \pi$$

$$\Rightarrow \hat{\omega}_0 = \hat{\omega}$$

$$\bullet \quad \pi < \hat{\omega} < 2\pi$$

$$\Rightarrow \hat{\omega}_0 = 2\pi k - \hat{\omega}$$

$$\bullet \quad 2\pi < \hat{\omega} < 3\pi$$

$$\Rightarrow \hat{\omega}_0 = \hat{\omega} - 2\pi k$$

$$\bullet \quad \hat{\omega} = 2\pi k$$

$$\Rightarrow \text{Gleichanteil}$$

! Folding  
→ Phasenumkehr

④ Rekonstruktion

$$\omega_{\text{neu}} = \hat{\omega}_0 \cdot T_s = \frac{\hat{\omega}_0}{T_s}$$

Mehrere Frequenzen aus dem Ursprungssignal  
fallen nun zusammen?

→ Zusammenfassung durch Phasoraddition